

# magneta



**Elektromagnet-  
Kupplungen**

**Elektromagnet-  
Bremsen**

**Electromagnetic  
clutches**

**Electromagnetic  
brakes**

**Embrayages  
électromagnétiques**

**Frein  
électromagnétiques**

Die Firma magneta entstand am 01.01.1999 durch ein Management Buy-out von der Lenze-Gruppe. Die strategische Neuaustrichtung vom Komponentenlieferanten hin zum Systemlieferanten der Automatisierungstechnik führte bei Lenze dazu, daß einige Produkte trotz guter Marktposition nicht mehr in dieses neue Kerngeschäft fallen. Hierzu gehörten auch die kleinen Elektromagnetkupplungen (d.h. bis 5 Nm Drehmoment) sowie die Magnetpulverkupplungen. Da Lenze zur Ausweitung seines Kerngeschäfts weiteren Platz benötigte, wurde eine Ausgliederung angestrebt. Lenze verkaufte daher die beiden genannten Produktgruppen zum 31.12.1998 an den langjährigen Leiter dieses Geschäftsreiches, Herrn Udo Ogorowski, der damit alleiniger Eigentümer wurde. Der gesamte Mitarbeiterstamm, der für dieses Geschäft tätig ist, wurde übernommen, so daß kein Know-how verloren ging.

Zum 01.01.1999 erfolgte dann der Umzug in ein neues Fabrikationsgebäude mit 1.600 qm Fläche in Groß Berkel, Gemeinde Aerzen.

Das Geschäft mit den Kleinkupplungen und Magnetpulverkupplungen wird von magneta nahtlos weitergeführt, außerdem bleibt magneta sowohl im Inland als auch im Ausland im Lenze Vertriebsnetz.

Für die Kunden der magneta bedeutet diese Konzentrierung von 2 Produktgruppen in eine kleine, schlagkräftige Einheit noch mehr Flexibilität in bezug auf die Erfüllung von Kundenwünschen.

magneta bietet zum einen Standard-kupplungen aus dem Katalog – die bisherige Lenze-Kupplungsreihe in unveränderter Ausführung – zum anderen die Applikations-kupplung nach Kundenwunsch, sofern es sich um einen größeren Serienbedarf handelt.

magneta hat die technische Kompetenz, spezifische Kundenforderungen in eine optimale Kupplungskonstruktion umzusetzen, in enger Zusammenarbeit von Konstrukteur zu Konstrukteur. Einige Fotos von Einsatzfällen am Ende des Kataloges zeigen typische Beispiele hierfür.

Fordern Sie uns, fragen Sie bei uns an. magneta ist Ihr Partner für kleine Elektromagnetkupplungen und Magnetpulverkupplungen.

The company magneta was established on January 1<sup>st</sup> 1999 from a management buy-out by the Lenze group. Lenze's new strategic orientation away from a component supplier becoming a system supplier for the automation technology has lead to the situation that some products – despite of their good market position – did not fall into this new central business area any longer. Two of these products were the small electromagnetic clutches (i.e. up to 5 Nm torque) and the magnetic powder clutches.

As Lenze needed more space in order to expand its central business a separation was aimed at. Therefore, Lenze sold both product groups mentioned above for December 31<sup>st</sup> 1998 to the long-standing director of this business department, Mr. Udo Ogorowski, who thus became sole owner. The entire staff working for this business area was taken over so that no know-how was getting lost.

For January 1<sup>st</sup> 1999 the company moved into a new fabrication plant of 1,600 m<sup>2</sup> expanse in Groß Berkel, municipality Aerzen. The business with small clutches and magnetic powder clutches is lead on without interruption by magneta. Moreover, magneta remains at home as well as in foreign countries within the Lenze sales net. For magneta's customers the concentration of two product groups into one small and powerful unit means even more flexibility concerning the fulfilment of their demands. On the one hand magneta offers the standard clutches according to the catalogue – the previous clutch series of Lenze in unchanged design – on the other hand, it offers application clutches according to the customer's demand, as long as a bigger series production is required.

magneta has the technical competence to convert specific customer's demands into a perfect clutch construction, working in close corporation with the designers of both parties. Some photographs at the end of the catalogue illustrate typical installation examples.

Challenge us and ask us. magneta is your partner for small electromagnetic clutches and magnetic particle clutches.

L'entreprise magneta est née le 01.01.1999 des suites d'une vente du groupe Lenze. La nouvelle orientation stratégique transformant un fournisseur de composants en fournisseurs de systèmes pour les techniques d'automatisation a fait en sorte que chez Lenze, quelques produits ont été extraits de ce nouveau secteur d'activités, malgré une bonne position sur le marché. Les petits embrayages électromagnétiques (c'est-à-dire, jusqu'à un couple de 5 Nm) et les embrayages à poudre magnétique en font partie. Comme Lenze avait besoin d'espace supplémentaire pour faciliter l'extension de ses activités principales, il a été décidé de procéder à une délocalisation.

C'est ainsi qu'au 31.12.1998, Lenze a vendu ces deux groupes de produits à M. Udo Ogorowski. Directeur de longue date de ce secteur d'activités, qui en devient ainsi le propriétaire exclusif. L'ensemble du personnel travaillant dans ce secteur d'activités a été repris par la nouvelle entreprise, évitant ainsi la perte de savoir-faire.

Le déménagement dans les nouveaux locaux de 1.600 m<sup>2</sup> à GroßBerkel, dans la commune d'Aerzen a donc eu lieu le 01.01.1999. Les activités commerciales concernant les petits embrayages électromagnétiques et les embrayages à poudre magnétique vont être poursuivies sans rupture par magneta qui reste, tant en Allemagne qu'à l'étranger, au cœur du système de distribution du groupe Lenze. Pour les clients de magneta, cette concentration de 2 groupe de produits en une unité performante de petite taille offre encore plus de souplesse pour satisfaire les souhaits de la clientèle. magneta propose d'une part les embrayages standard du catalogue - l'ancienne gamme d'embrayages Lenze sans aucune modification - et de l'autre, des couples pour applications sur mesure selon les souhaits du client et dans la mesure où il s'agit d'une série importante.

magneta possède la compétence technique permettant de transformer les exigences spécifiques de la clientèle en une construction optimale, dans le cadre d'une étroite coopération de constructeur à constructeur. Des photos à la fin de ce catalogue vous présenteront des exemples d'applications caractéristiques.

N'hésitez pas à nous mettre au défi, exposez-nous vos souhaits. magneta est votre partenaire pour les petits embrayages électromagnétiques et à poudre magnétique.



Typ	Type	Type
Größe	Size	Taille
Magnetteilbauform	Stator design	Modèle de corps inducteur
Rotorbauform	Rotor design	Modèle de rotor
Ankerteilbauform	Armature design	Modèle d'armature
14.100.05.113 – 24 V Ø 10	Varianten	Variantes

**Typ**  
14.100 Elektromagnet-Kupplung  
 $M_K = 0.3 - 3.6 \text{ Nm}$   
14.110 Elektromagnet-Bremse  
 $M_K = 0.6 - 3.6 \text{ Nm}$

**Größe**  
01, 02, 03, 04, 05

**Magnetteilbauform**  
1 – Flanschbauform  
3 – Gelagerte Bauform mit Stellring

**Rotorbauform**  
1 – Kurzer Rotor für Flanschbauform

**Ankerteilbauform**  
1 – mit Flanschnabe außen  
3 – ohne Flanschnabe

**Varianten**  
Anschlußspannung  
Rotorbohrung  
Ankerteilbohrung

**Bestellbeispiel**  
Benötigt wird eine Elektromagnetkupplung,  
Typ 14.100.301, Spannung 24 V DC,  
Rotorbohrung 8 mm, Ankerteilbohrung  
10 mm, Drehmoment 1,8 Nm

**Type**  
14.100 Electromagnetic clutch  
 $M_K = 0.3 - 3.6 \text{ Nm}$   
14.110 Electromagnetic brake  
 $M_K = 0.6 - 3.6 \text{ Nm}$

**Size**  
01, 02, 03, 04, 05

**Stator design**  
1 – Flange mounted  
3 – Bearing-mounted with adjustment ring

**Rotor design**  
1 – Short rotor for flange-mounted design

**Armature design**  
1 – with external flanged hub  
3 – without flanged hub

**Variants**  
Voltage  
Rotor bore  
Armature bore

**Ordering example**  
Requirement: an electromagnetic clutch,  
type 14.100.301, voltage 24 V DC, rotor  
bore 8 mm, armature bore 10 mm, torque  
1.8 Nm

**Type**  
14.100 Embrayage électromagnétique  
 $M_K = 0.3 - 3.6 \text{ Nm}$   
14.110 Frein électromagnétique  
 $M_K = 0.6 - 3.6 \text{ Nm}$

**Taille**  
01, 02, 03, 04, 05

**Modèles de corps inducteur**  
1 – Modèle à bride  
3 – Modèle à palier, avec anneau de serrage

**Modèles de rotor**  
1 – Rotor court pour montage sur bride

**Modèles armature**  
1 – Modèle à moyeu extérieur  
3 – Modèle sans moyeu

**Variantes**  
Tension d'alimentation  
Alésage de rotor  
Alésage d'armature

**Exemple de commande**  
Commande d'un embrayage électromagnétique, type 14.100.301, tension 24 V DC, alésage de rotor 8 mm, alésage d'armature 10 mm, couple de rotation 1,8 Nm

**Bestellbezeichnung:**

**Order description:**

**Numéro de commande:**

**14.100.04.301 24 V Ø 8 Ø 10**



14.100.--.113



14.100.--.303



14.110.--.101

**Type/Type 14.100.--.113**

Flanschmontierte Kupplung  
mit kundenspezifischem Kettenrad  
Flange-mounted clutch  
with customer-specific chain wheel  
Embrayage monté sur bride  
avec roue dantée spécifique du client

**Funktion**

magna-Elektromagnet-Kupplungen und -Bremsen übertragen das Dreh- bzw. Bremsmoment reibschlüssig im Trockenlauf. Bei angelegter Gleichspannung erfolgt die Momentübertragung verdrehspielfrei. Durch die vorgespannte Ringfeder des Ankerteiles ist im spannungslosen Zustand ein restmomentfreies Lüften sichergestellt. Die Kupplungen und Bremsen sind in jeder Einbaulage einsetzbar und arbeiten nahezu wartungsfrei. In Abhängigkeit von der zu verrichtenden Rebarbeit ist lediglich in gewissen Zeitabständen der Betriebsluftspalt zu überprüfen und gegebenenfalls zu korrigieren. Durch eine spezielle Bearbeitung der Reibflächen werden die Kennmomente bereits im Neuzustand bzw. nach wenigen Schaltungen ohne Einalaufvorgang erreicht. Durch verschiedene Magnetteil- und Ankerteilbauformen ist eine optimale Anpassung an die vorliegenden Einsatzbedingungen möglich.

**Type/Type 14.100.--.303**

Wellenmontierte Kupplung  
Shaft-mounted clutch  
Embrayage monté sur arbre

**Function**

magna electromagnetic clutches and brakes transmit the torque and brake torque through friction at dry running. With DC voltage applied, the torque is transmitted without backlash. Using the prestressed spring of the armature, a release free of residual torque is ensured. These clutches and brakes can be installed in any mounting position and hardly need any maintenance. Depending on the friction work, only the operating air gap must be checked at intervals and corrected, if necessary. Because of the special machining of the friction surfaces, the rated torque is achieved immediately after installation or after a few operations without any running-in procedure. Thanks to varying armature designs, an optimum matching to individual applications can be achieved.

**Type/Type 14.110.--.101**

Flanschmontierte Bremse  
Flange-mounted brake  
Frein monté sur bride

**Fonctionnement**

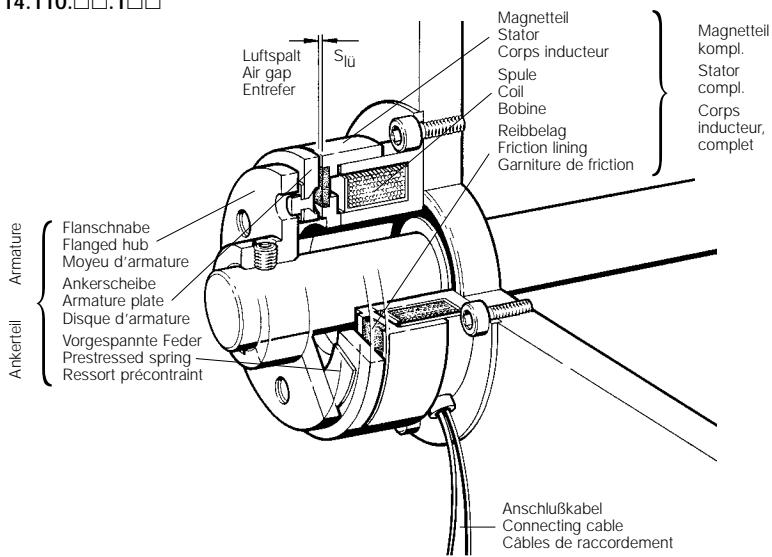
Les embrayages et les freins électromagnétiques magna transmettent le couple de rotation ou de freinage en marche à sec et par friction. Lors de la mise sous tension continue, le couple est transmis sans jeu circonférenciel. Le ressort précontraint de l'armature permet, lorsque l'ensemble est hors tension, un déblocage sans couple résiduel. Les embrayages et les freins peuvent être montés dans toutes les positions et travaillent quasiment sans entretien. Selon le travail de friction à fournir, il suffit de contrôler l'entrefer à intervalles réguliers et de le corriger, le cas échéant. Grâce à la nature particulière des surfaces de friction, les couples nominaux peuvent déjà être obtenus à l'état neuf ou après quelques rares mises en route sans rodage.

Les différentes formes du corps inducteur et des modèles d'armature permettent une adaptation optimale aux conditions d'utilisation locales.

3 Typenschlüssel	3 Type code	3 Codification des types
4 Typenübersicht Funktion	4 Type range	4 Vue d'ensemble des types
6 Produktinformation	6 Product information	6 Informations produit
<b>Auslegung</b>	<b>Selection</b>	<b>Sélection</b>
8 Auslegung der Baugröße	8 Selection of sizes	8 Sélection de la taille
9 Berechnung des Drehmomentes Belastungsarten	9 Calculation of torque Various kinds of loads	9 Calcul du couple de rotation Types de charge
10 Berechnung von Beschleunigungs- und Verzögerungszeit Thermische Belastung Zulässige Schaltarbeit Zulässige Schalthäufigkeit	10 Calculation of acceleration and deceleration time Thermal load Permissible friction work Permissible switching frequency	10 Calcul du temps d'accélération et de décélération Capacité calorifique Travail de friction admissible Fréquence de manœuvre admissible
11 Berechnungsbeispiel	11 Calculation example	11 Exemple de calcul
12 Schaltzeiten	12 Switching time	12 Temps de manœuvre
<b>Technische Daten</b>	<b>Technical data</b>	<b>Caractéristiques techniques</b>
13 Auswahltabellen	13 Selection tables	13 Tableaux de sélection
14 Abmessungen flanschmontierte Kupplungen	14 Dimensions of flange-mounted clutches	14 Dimensions des embrayages montés sur bride
16 Abmessungen wellenmontierte Kupplungen	16 Dimensions of shaft-mounted clutches	16 Dimensions des embrayages montés sur arbre
18 Abmessungen Bremsen	18 Brake dimensions	18 Dimensions des freins
20 Anwendungshinweise	20 Application	19 Instructions de montage
21 Einsatzbeispiele	21 Installation examples	21 Exemples d'application
22 Service und Niederlassungen	22 Service and agencies	22 S.A.V. et agences extérieures

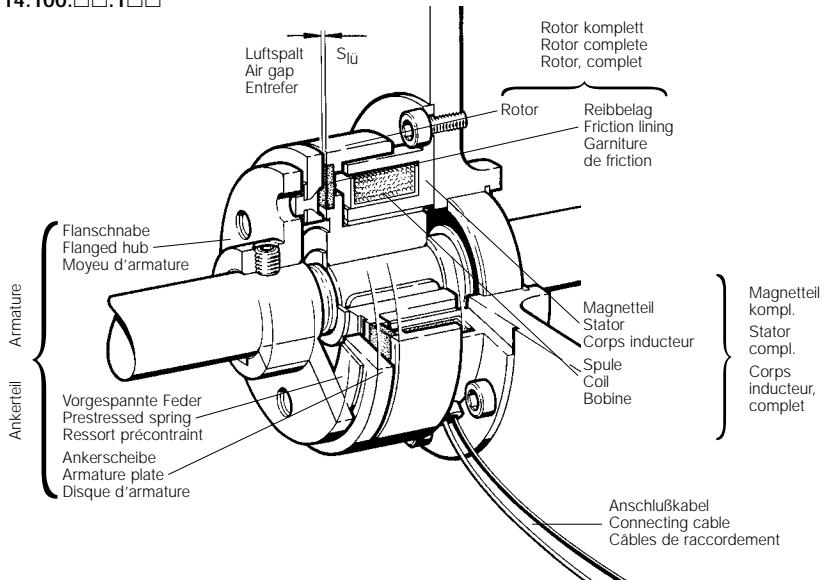
**Elektromagnetbremse**  
**Electromagnetic brake**  
**Frein électromagnétique**

14.110.□□.1□□



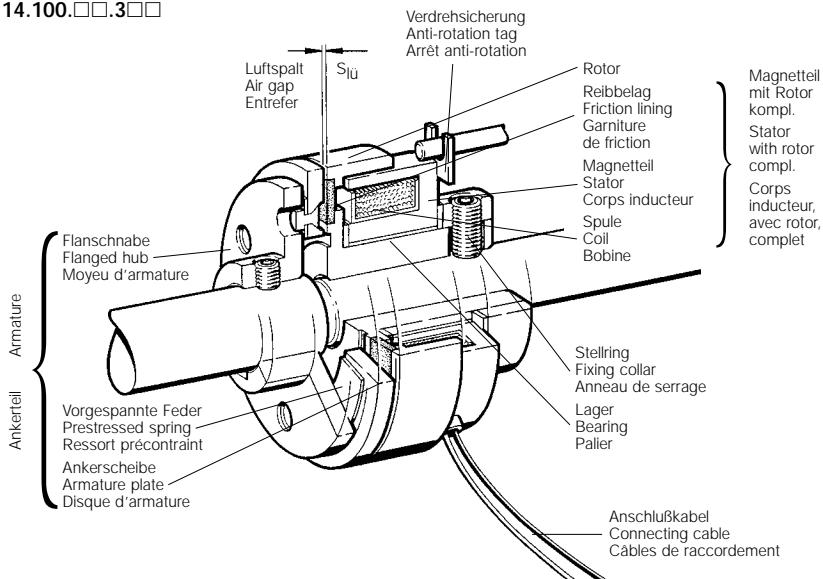
**Flanschmontierte**  
**Elektromagnetkupplung**  
**Flange-mounted**  
**electromagnetic clutch**  
**Embrayage électromagnétique**  
**monté sur bride**

14.100.□□.1□□



**Wellenmontierte**  
**Elektromagnetkupplung**  
**Shaft-mounted**  
**electromagnetic clutch**  
**Embrayage électromagnétique**  
**monté sur arbre**

14.100.□□.3□□



**Funktionsprinzip****1. Kupplung**

Zum Aufbau des Drehmomentes wird über die Anschlußkabel eine Gleichspannung an die Spule gelegt. Das daraus resultierende Magnetfeld wirkt über den Arbeitsluftspalt auf die Ankerscheibe und zieht diese gegen die Rückstellkraft der vorgespannten Ringfeder an die Reibfläche des Rotors. Die Drehmomentübertragung erfolgt reibschlüssig.

Das Ausschalten der Kupplung erfolgt durch Unterbrechung der Stromversorgung. Die Ringfeder zieht infolge der fehlenden Magnetkraft die Ankerscheibe in ihre Ursprungslage zurück, so daß die Kupplung restdrehmomentfrei lüftet.

**2. Bremse**

Die Bremse funktioniert analog. Ein Rotor ist nicht vorhanden. Die sich drehende Ankerscheibe wird gegen das feststehende Magnetteil gezogen.

**Flanschmontierte Kupplungen und Bremsen:**

Das Magnetteil mit Flansch ist zur Welle zentriert zu montieren.

Zur Zentrierung kann der Flanschaußen-durchmesser oder die Gehäusebohrung benutzt werden.

Der Kupplungsrotor wird über eine Paßfederverbindung auf der Welle montiert und axial gesichert. Das unter „Abmessungen“ genannte Einbaumaß „b“ ist exakt einzuhalten.

**Wellenmontierte Kupplung**

Steht keine geeignete Montagefläche für das Flanschmagnetteil zur Verfügung, ist eine wellenmontierte Kupplung zu verwenden. Das Magnetteil ist auf dem Rotor gelagert. Ein mit genügend Spiel in die Verdreh Sicherung eingreifender Stift hat lediglich die Lagerreibung aufzunehmen. Die Kraftübertragung zur Welle erfolgt über einen Stellring mit Gewindestiften.

**Ankerteile:**

Die Kupplungen können mit einem Ankerteil Bauform 1 oder Bauform 3 ausgerüstet werden. Beim Ankerteil Bauform 1 erfolgt die Kraftübertragung zur Welle über eine Paßfeder. Axial läßt sich das Ankerteil über einen Gewindestift fixieren. Das Ankerteil Bauform 3 ist zum Anbau an kundenseitige Zahnräder, Kettenräder, Riemenscheiben usw. vorgesehen.

Zu verwendende Schrauben und Sicherungsscheiben siehe Seite 20. Es ist zu beachten, daß für die Nietköpfe des Ankerteiles genügend große Freibohrungen vorgesehen werden, damit sich das Ankerteil axial frei bewegen kann.

**Principle of operation****1. Clutch**

In order to generate the torque, a DC voltage is applied to the coil via the connection cable. The resulting magnetic field acts over the air gap on the armature plate and attracts the plate against the force of the prestressed spring towards the friction lining of the rotor. The torque is transmitted by friction. The clutch is switched off by interrupting the voltage supply. Because of the missing magnetic force, the spring pulls the armature plate back to its original position. The clutch is released free of residual-torque.

**2. Brake**

The brake operates according to the same principle. The brake is not equipped with a rotor. The freely rotating armature plate is attracted towards the stator

**Flange-mounted clutches and brakes:**

The stator with a flange must be assembled concentrically to the shaft. For this, use the outer flange diameter or the housing bore.

The rotor of the clutch is assembled on the shaft using a key connection and is secured axially.

The assembly dimension "b" listed in "Dimensions" must be observed!

**Shaft-mounted clutches:**

If there is no suitable mounting surface for the flanged stator, use shaft-mounted clutches. The stator is bearing-mounted onto the rotor. A pin with sufficient tolerance fitted in the anti-rotation tag only takes up the bearing friction. The torque is transmitted to the shaft via an adjustment ring with grub screws.

**Armatures:**

The clutches can be equipped with an armature in design 1 or design 3.

If armature design 1 is used, the power is transmitted to the shaft via a key. The armature can be fixed axially using a grub screw.

The armature design 3 is intended for the connection to customer-specific gears, chain wheels, pulleys, etc.

For screws and circlips to be used refer to page 20.

Please note that the bores for the rivet heads of the armature are large enough to ensure free axial movement of the armature.

**Principe de fonctionnement****1. Embrayages/Coupleurs**

Afin de créer le couple de rotation, une tension continue est appliquée à la bobine par l'intermédiaire du câble de raccordement. Le champ magnétique qui en résulte agit via l'entrefer de travail sur le disque d'armature et plaque celui-ci, malgré la force de rappel du ressort précontraint, contre la garniture de friction du rotor. La transmission du couple se fait donc par friction.

La coupure de l'alimentation électrique libère l'embrayage/le coupleur. En raison de la disparition du champ magnétique, le ressort précontraint repousse le disque d'armature dans sa position originale de sorte que l'accouplement est ventillé sans couple résiduel.

**2. Frein**

Le frein fonctionne selon un principe analogue. Toutefois, il n'y a pas de rotor. Le disque d'armature qui se trouve en rotation est tiré contre le corps induiteur qui est immobile.

**Embrayages et freins montés sur bride:**

Le corps inducteur avec sa bride doit être monté de manière centrée sur l'arbre. Pour le centrage, il est possible d'utiliser le diamètre extérieur de la bride ou l'alésage du carter.

Le rotor d'embrayage est monté sur l'arbre et fixé de manière axiale à l'aide d'une clavette. La cote "b" spécifiée au chapitre "Dimensions" doit être scrupuleusement respectée.

**Embrayages montés sur arbre:**

Si vous ne disposez pas d'une surface de montage adaptée à recevoir la bride du corps inducteur, vous devrez alors procéder à un montage sur arbre. L'élément magnétique est monté sur palier sur le rotor. Une tige, logée avec suffisamment de jeu dans l'arrêt anti-rotation, doit absorber seulement la friction du palier. La transmission de la puissance à l'arbre s'effectue par l'intermédiaire d'un anneau de serrage muni d'une tige filetée ou bien.

**Armatures:**

Les embrayages peuvent être équipés d'une armature modèle 1 ou 3. Pour les armatures modèle 1, la transmission de la puissance à l'arbre s'effectue par l'intermédiaire d'un ressort précontraint.

L'armature peut être fixée de manière axiale grâce à une tige filetée. L'armature modèle 3 est conçue pour le montage sur les engrenages, roues dentées, poulies de courroie, etc. se trouvant du côté client. Se référer à la page 20 pour les vis et rondelles de sécurité à employer.

Veiller à ce que des alésages libres soient effectués en nombre suffisant pour les têtes de rivet de l'armature afin que celle-ci puisse se déplacer librement dans son axe.

**Auslegung der Baugröße**

Auslegung unter Berücksichtigung der VDI-Richtlinie 2241 und des internationalen Meßsystems (SI). Erläuterung zu den für die Berechnungen verwendeten Bezeichnungen:

$M_K$	= Kennmoment der Kupplung oder Bremse in Nm
$M_L$	= Lastmoment in Nm
$M_a$	= Beschleunigungs- oder Verzögerungsmoment in Nm
$M_{erf}$	= Erforderliches Drehmoment in Nm
$P$	= Antriebsleistung in kW
$n$	= Drehzahl der Kupplung oder Bremse in $\text{min}^{-1}$
$J$	= Massenträgheitsmoment reduziert auf die Kupplungswelle in $\text{kgm}^2$
$t_3$	= Rutschzeit in s, in der zwischen An- und Abtrieb bei geschlossener Kupplung oder Bremse eine Relativbewegung stattfindet
$t_{11}$	= Ansprechverzug in s, d. h. die Zeit vom Einschalten der Spannung bis zum Beginn des Drehmomentenanstieges
$t_{12}$	= Anstiegszeit in s, d. h. die Zeit vom Beginn des Drehmomentenanstieges bis zum Erreichen des Kennmomentes 0.9 $M_K$
$t_1$	= Verknüpfzeit in s, d. h. Summe aus $t_{11} + t_{12}$
$t_2$	= Abfallzeit in s, d. h. die Zeit vom Beginn des Drehmomentenabfalls bis zum Erreichen des Kennmomentes 0.9 $M_K$
$K$	= Sicherheitsfaktor $\geq 2$
$Q$	= Schaltarbeit je Schaltspiel in $J$
$Q_E$	= Zulässige Schaltarbeit bei einmaligem Schaltspiel in $J$ nach Tabelle Seite 13
$Q_{zul}$	= Zulässige Schaltarbeit in Abhängigkeit von der Schalthäufigkeit in $J$
$S_h$	= Schalthäufigkeit in $\text{h}^{-1}$ , d. h. die Anzahl der gleichmäßig über die Zeiteinheit verteilten Arbeitsspiele
$S_{hu}$	= Übergangsschalthäufigkeit in $\text{h}^{-1}$ , Rechenwert zur Ermittlung der Schalthäufigkeit $S_h$ bzw. der zulässigen Schaltarbeit $Q_{zul}$ . $S_{hu}$ ist der Tabelle Seite 13 zu entnehmen

Die erforderliche Baugröße wird im wesentlichen nach den erforderlichen Dreh- bzw. Bremsmomenten ausgelegt. Die zu beschleunigenden oder abzubremsenden Massen (Trägheitsmomente), die Relativdrehzahlen, die Beschleunigungs- oder Abbremszeiten und die geforderten Schalthäufigkeiten sind in die Berechnung mit einzubeziehen. Randbedingungen, wie z. B. außergewöhnliche Umgebungstemperatur, extrem hohe Luftfeuchtigkeit und Staubanfall sollten für den Einsatzort der Kupplung bzw. Bremse bekannt sein. Reibflächen sind in jedem Fall fettfrei zu halten.

**Selecting the size**

Selection according to the VDI rule 2241 and the international measuring system (SI). Explanation of terms used in the calculations:

$M_K$	= Rated torque of clutch or brake in Nm
$M_L$	= Load torque in Nm
$M_a$	= Acceleration or deceleration torque in Nm
$M_{erf}$	= Required torque in Nm
$P$	= Input power in kW
$n$	= Speed of clutch or brake in $\text{min}^{-1}$
$J$	= Inertia reduced to clutch shaft in $\text{kgm}^2$
$t_3$	= Slipping time in s, during which there is a relative motion with closed clutch or brake between input and output
$t_{11}$	= Reaction delay in s, that is the time from switching on the voltage to the beginning of the torque rise
$t_{12}$	= Torque rise time in s, that is the time from the beginning of torque rise to the rated torque 0.9 $M_K$
$t_1$	= Engagement time in s, the sum of $t_{11} + t_{12}$
$t_2$	= Disengagement time in s, the time from the beginning of torque reduction after switching off the voltage to 10 % of the characteristic torque 0.9 $M_K$
$K$	= Safety factor $\geq 2$
$Q$	= Friction work per switching operation in $J$
$Q_E$	= Permissible friction work per single switching operation in $J$ acc. to table page 13
$Q_{zul}$	= Permissible friction work depending on the operating frequency in $J$
$S_h$	= Operating frequency in $\text{h}^{-1}$ , that is the number of periodical operations
$S_{hu}$	= Transition operating frequency in $\text{h}^{-1}$ , Calculating value to find out the operating frequency $S_h$ or the permissible friction work $Q_{zul}$ . $S_{hu}$ can be taken from table page 13

The necessary size is largely determined by the necessary clutch or brake torque. The masses to be accelerated or decelerated (inertias), the relative speeds, the acceleration or braking times, the necessary operating frequencies have to be considered for calculation. Other conditions such as unusually high ambient temperature, extremely high humidity or very dusty environment should be known for the operational location of clutches and brakes.

*In any case, the friction facings must be kept free of oil and grease.*

**Sélection de la taille**

Tenir compte, lors de la sélection, de la directive VDI 2241 et du système international de mesure (SI). Explication des désignations utilisées pour les calculs :

$M_K$	= Couple nominal de l'embrayage ou du frein en Nm
$M_L$	= Couple de charge en Nm
$M_a$	= Couple d'accélération ou de décelération en Nm
$M_{erf}$	= Couple de rotation requis en Nm
$P$	= Puissance d'entraînement en kW
$n$	= Vitesse de l'embrayage ou du frein en $\text{min}^{-1}$
$J$	= Moment d'inertie ramené à l'arbre de l'embrayage en $\text{kgm}^2$
$t_3$	= Temps de glissement en s, pendant lequel un déplacement relatif est accompli entre l'entrée et la sortie de l'embrayage ou du frein bloqué
$t_{11}$	= Retard de réponse, c. à. d. l'intervalle entre la mise sous tension et le début de la montée en couple
$t_{12}$	= Temps de montée en couple en s, c. à. d. l'intervalle entre le début de la montée et l'obtention du couple nominal 0.9 $M_K$
$t_1$	= Temps d'enclenchement en s, c. à. d. la somme de $t_{11} + t_{12}$
$t_2$	= Temps de déclenchement en s, c. à. d. l'intervalle entre le début du déclin du couple et l'obtention du couple nominal 0.9 $M_K$
$K$	= Facteur de sécurité $\geq 2$
$Q$	= Travail de friction par manœuvre en $J$
$Q_E$	= Travail de friction admissible pour un manœuvre unique en $J$ selon tableau page 13
$Q_{zul}$	= Travail de friction admissible en fonction de la fréquence de manœuvre, en $J$
$S_h$	= Fréquence de manœuvre en $\text{h}^{-1}$ , c. à. d. le nombre de manœuvres réparties régulièrement pendant cette période
$S_{hu}$	= Fréquence de manœuvre de transfert en $\text{h}^{-1}$ , valeur de calcul pour déterminer la fréquence de manœuvre $S_h$ ou le travail de friction admissible $Q_{zul}$ , se référer au tableau page 13 pour $S_{hu}$

La sélection de la taille s'effectue principalement en fonction du couple de rotation ou de freinage requis. Lors du calcul, tenir compte des masses à accélérer ou freiner (moment d'inertie), des vitesses relatives, des temps d'accélération ou de freinage et des fréquences des manœuvres requises. Il convient de connaître les conditions environnantes telles qu'une température ambiante inhabituelle, une hygrométrie très élevée ou des poussières sur le site d'utilisation de l'embrayage ou du frein.

*Veiller à ce que les surfaces de friction soient en tous les cas exemptes de graisse.*

### Überschlägige Bestimmung des erforderlichen Drehmomentes bzw. der Baugröße

Ist nur die zu übertragende Antriebsleistung bekannt, so kann das erforderliche Dreh- bzw. Bremsmoment wie folgt ermittelt werden:

### Approximate calculation of the required torque or unit size:

If only the power to be transmitted is known, the brake or clutch torque required can be determined as follows:

$$M_{\text{erf}} = 9550 \frac{P}{n} \cdot K \leq M_K$$

### Sicherheitsfaktor

Um die nötige Übertragungssicherheit auch bei extremen Betriebsbedingungen zu erreichen, wird das erforderliche Drehmoment  $M_{\text{erf}}$  mit dem Sicherheitsfaktor  $K$  multipliziert, dessen Größe abhängig von den Betriebsbedingungen zu wählen ist.

### Safety factor

To ensure the required transmission safety even under extreme operating conditions, the necessary torque  $M_{\text{req}}$  is multiplied with the safety factor  $K$ , which depends on the operating conditions.

### Calcul approximatif du couple de rotation nécessaire et de la taille

Si l'on ne connaît que la puissance d'entraînement à transmettre, le couple de rotation ou de freinage requis se calcule comme suit :

$$K \geq 2$$

### Belastungsarten

Hauptsächlich treten in der Praxis folgende Belastungsarten auf:

#### Rein dynamische Belastung:

Eine rein dynamische Belastung liegt vor, wenn Zahnräder, Wellen oder ähnliches zu beschleunigen oder zu verzögern sind und das statische Lastmoment vernachlässigbar klein ist.

### Various kinds of loads

In practical applications, it is mainly distinguished between the following loads:

#### Purely dynamic load:

A load is purely dynamic when flywheels, rollers or similar components are to be accelerated or decelerated and where the static torque can be neglected.

### Types de charge

En pratique, on distingue souvent les deux types charges suivants :

#### Charge purement dynamique :

Il y a une charge purement dynamique s'il s'agit d'accélérer ou freiner des roues d'engrenage, des arbres ou autres et si le couple de charge statique peut être négligé.

$$M_{\text{erf}} = M_a \cdot K \leq M_K$$

$$M_a = \frac{J \cdot n}{9.55 \cdot \left( t_3 - \frac{t_{12}}{2} \right)}$$

$$M_{\text{erf}} = \frac{J \cdot n}{9.55 \cdot \left( t_3 - \frac{t_{12}}{2} \right)} \cdot K$$

### Dynamische und statische Belastung:

Die Mehrzahl der Anwendungsfälle gehört zu dieser Mischform, da in den meisten Fällen zu einer statischen Belastung eine dynamische Belastung hinzukommt.

### Dynamic and static load:

Most applications belong to this category as in most cases there is not only a static torque but also a dynamic load.

### Charge dynamique et statique :

La plupart des applications correspondent à cette charge mixte, car une charge dynamique vient ajouter à une charge statique.

$$M_{\text{erf}} = (M_a \pm M_L) \cdot K \leq M_K$$

$$M_{\text{erf}} = \left[ \frac{J \cdot n}{9.55 \cdot \left( t_3 - \frac{t_{12}}{2} \right)} \pm M_L \right] \cdot K$$

+  $M_L$  = kuppeln bzw. beschleunigen  
-  $M_L$  = bremsen bzw. verzögern

+  $M_L$  = engage a clutch or accelerate  
-  $M_L$  = brake or decelerate

+  $M_L$  = Embreayer ou accélérer  
-  $M_L$  = Freiner ou décélérer

**Ausnahme: Absenken einer Last**  
-  $M_L$  = kuppeln bzw. beschleunigen  
+  $M_L$  = bremsen bzw. verzögern

**Exception: Lowering a load**  
-  $M_L$  = engage a clutch or accelerate  
+  $M_L$  = brake or decelerate

**Exception: Descente d'une charge**  
-  $M_L$  = Embreayer ou accélérer  
+  $M_L$  = Freiner ou décélérer

**Beschleunigungs- und Verzögerungszeit:**

Bei gegebenem Kennmoment sowie bekanntem Trägheitsmoment und Lastmoment kann die Beschleunigungs- bzw. Verzögerungszeit wie folgt ermittelt werden:

**Acceleration or deceleration time:**  
With the known rated torque as well as the known inertia and load torque the acceleration and deceleration time can be determined as follows:

$$t_3 = \frac{J \cdot n}{9.55 \cdot (M_K \pm M_L)} + \frac{t_{12}}{2}$$

- $M_L$  = kuppeln bzw. beschleunigen
- +  $M_L$  = bremsen bzw. verzögern

**Ausnahme: Absenken einer Last**

- +  $M_L$  = kuppeln bzw. beschleunigen
- $M_L$  = bremsen bzw. verzögern

- $M_L$  = engage a clutch or accelerate
- +  $M_L$  = brake or decelerate

**Exception: Lowering a load**

- +  $M_L$  = engage a clutch or accelerate
- $M_L$  = brake or decelerate

**Temps d'accélération et de décélération :**

Pour un couple nominal donné et un moment d'inertie et de charge connu, le temps d'accélération ou de décélération se calcule comme suit :

- $M_L$  = Embrayer ou accélérer
- +  $M_L$  = Freiner ou décélérer

**Exception : Descente d'une charge**

- +  $M_L$  = Embrayer ou accélérer
- $M_L$  = Freiner ou décélérer

**Thermische Belastung**

Bei der Auslegung von Kupplungen und Bremsen sind als weitere wesentliche Faktoren die Schaltarbeit je Schaltspiel und die Schalthäufigkeit zu berücksichtigen.

Die vorhandene Schaltarbeit je Schaltspiel wird nach folgender Formel errechnet:

**Thermal load**

When determining the size of clutches or brakes, other important factors as friction work per operation and the operating frequency must be taken into consideration.

The actual friction work per operation is calculated according to the following formula:

$$Q = \frac{J \cdot n^2}{182.5} \cdot \frac{M_K}{(M_K \pm M_L)}$$

- $M_L$  = kuppeln bzw. beschleunigen
- +  $M_L$  = bremsen bzw. verzögern

**Ausnahme: Absenken einer Last**

- +  $M_L$  = kuppeln bzw. beschleunigen
- $M_L$  = bremsen bzw. verzögern

- $M_L$  = engage a clutch or accelerate
- +  $M_L$  = brake or decelerate

**Exception: Lowering a load**

- +  $M_L$  = engage a clutch or accelerate
- $M_L$  = brake or decelerate

**Zulässige Schaltarbeit**

Die zulässige Schaltarbeit je Schaltspiel bei gegebener Schalthäufigkeit errechnet sich wie folgt:

**Permissible friction work**

The permissible friction work per operation with a known operating frequency can be calculated as follows:

- $M_L$  = Embrayer ou accélérer
- +  $M_L$  = Freiner ou décélérer

**Exception : Descente d'une charge**

- +  $M_L$  = Embrayer ou accélérer
- $M_L$  = Freiner ou décélérer

**Travail de friction admissible**

Pour une fréquence de manœuvre donnée, le travail de friction admissible par manœuvre se calcule comme suit :

$$Q_{zul} = Q_E \left( 1 - e^{-\frac{S_{hü}}{S_h}} \right)$$

$Q_E$  und  $S_{hü}$  sind den Tabellen Seite 13 zu entnehmen.

$Q_E$  and  $S_{hü}$  can be found in the tables on page 13.

Se référer aux tableaux page 13 pour  $Q_E$  et  $S_{hü}$ .

**Zulässige Schalthäufigkeit**

Bei bekannter Schaltarbeit je Schaltspiel kann die zulässige Schalthäufigkeit wie folgt errechnet werden:

**Permissible switching frequency**

With known friction work per operation the permissible operating frequency can be calculated as follows:

**Fréquence de manœuvre admissible**

Pour un travail de friction par manœuvre connu, la fréquence de manœuvre admissible se calcule comme suit :

$$S_{hzul} = \frac{-S_{hü}}{\ln \left( 1 - \frac{Q}{Q_E} \right)}$$

$S_{hü}$  und  $Q_E$  sind den Tabellen Seite 13 zu entnehmen.

$S_{hü}$  and  $Q_E$  can be found in the tables on page 13.

Se référer aux tableaux page 13 pour  $S_{hü}$  et  $Q_E$ .

**Berechnungsbeispiel für Elektromagnetkupplung****Technische Daten:**

$J = 0.001 \text{ kgm}^2$  gesamt  
 $M_L = 0.08 \text{ Nm}$   
 $n = 130 \text{ min}^{-1}$   
 $t_3 = 0.05 \text{ s}$   
 $\dot{S}_h = 7000 \text{ Schaltungen/h}$

**Calculation example for electromagnetic clutches**

**Technical data:**  
 $J = 0.001 \text{ kgm}^2$  total  
 $M_L = 0.08 \text{ Nm}$   
 $n = 130 \text{ min}^{-1}$   
 $t_3 = 0.05 \text{ s}$   
 $\dot{S}_h = 7000 \text{ switches/h}$

**Exemples de calcul pour embrayages électromagnétiques**

**Caractéristiques techniques :**  
 $J = 0.001 \text{ kgm}^2$  total  
 $M_L = 0.08 \text{ Nm}$   
 $n = 130 \text{ min}^{-1}$   
 $t_3 = 0.05 \text{ s}$   
 $\dot{S}_h = 7000 \text{ manœuvres/h}$

**Berechnung des erforderlichen Drehmomentes:****Calculation of the required torque:****Calcul du couple de rotation requis :**

$$M_a = \frac{J \cdot n}{9.55 \cdot \left( t_3 - \frac{t_{12}}{2} \right)} = \frac{0.01 \cdot 130}{9.55 \cdot (0.05 - 0.01)} = 0.34 \text{ Nm}$$

$\frac{t_{12}}{2}$  angenommen mit 0.01 s

$\frac{t_{12}}{2}$  assumed 0.01 s

$\frac{t_{12}}{2}$  estimé à 0.01 s

$$M_{\text{eff}} = (M_a + M_L) \cdot K = (0.34 + 0.08) \cdot 2 \quad M_{\text{eff}} = 0.84 \text{ Nm} \leq M_K$$

**Gewählte Kupplung:**

14.100.03.301  
mit  $M_K = 0.9 \text{ Nm}$

**Selected clutch:**

14.100.03.301  
with  $M_K = 0.9 \text{ Nm}$

**Embrayage choisi :**

14.100.03.301  
avec  $M_K = 0.9 \text{ Nm}$

**Berechnung der vorhandenen Schaltarbeit je Schaltspiel:****Calculation of the existing friction work per switching operation:****Calcul du travail de friction existant par manœuvre :**

$$Q = \frac{J \cdot n^2}{182.5} \cdot \frac{M_K}{M_K - M_L} \quad Q = \frac{0.001 \cdot 130^2}{182.5} \cdot \frac{0.9}{0.9 - 0.08} \quad Q = 0.102 \text{ J} \leq Q_{\text{zul}}$$

**Berechnung der zulässigen Schaltarbeit je Schaltspiel:****Calculation of the permissible friction work per switching operation:****Calcul du travail de friction admissible par manœuvre :**

$$Q_{\text{zul}} = Q_E \left( 1 - e^{-\frac{\dot{S}_{\text{hü}}}{\dot{S}_h}} \right) \quad Q_{\text{zul}} = 800 \left( 1 - e^{-\frac{66}{7000}} \right) \quad Q_{\text{zul}} = 7.57 > Q$$

Für die gewählte Elektromagnetkupplung 14.100.03.301 ist die vorhandene Schaltarbeit bei den geforderten Schaltungen zulässig.

In case of the selected electromagnetic clutch 14.100.03.301 the existing friction work for the required switches is permitted.

Pour l'embrayage électromagnétique 14.100.03.301, le travail de friction existant est permis avec les manœuvres requises.

**Schaltzeiten**

Die in den Tabellen aufgeführten Schaltzeiten (siehe Seite 13) gelten für gleichstromseitiges Schalten bei Nennluftspalt und warmer Spule. Dies sind Mittelwerte, deren Streuungen u. a. auch von der Gleichrichtungsart und vom Lüftweg  $S_{Lu}$  abhängig sind.

So vergrößert sich die Trennzeit  $t_2$  bei wechselstromseitigem Schalten um ca. Faktor 6 zum gleichstromseitigen Schalten.

**Operating times**

The operating times listed in the tables (see page 13) are valid for DC switching at nominal air gap and coil at nominal temperature. These are average values which may vary depending on the method of rectification and the air gap  $S_{Lu}$ . For example the disengagement time  $t_2$  increases with AC switching by factor 6 compared to DC switching.

**Temps de manœuvre**

Les temps de manœuvre figurant dans les tableaux (voir page 13) s'entendent pour une commutation côté courant continu avec entrefer nominal et bobine chaude. Il s'agit de valeurs moyennes qui dépendent, entre autre, du type de redresseur et de l'entrefer  $S_{Lu}$ .

Le temps de déclenchement  $t_2$ , pour des commutations côté de courant alternatif, est donc 6 fois plus élevé par rapport à des commutations côté courant continu.

**Zeitbegriffe beim Trennen und Verknüpfen**

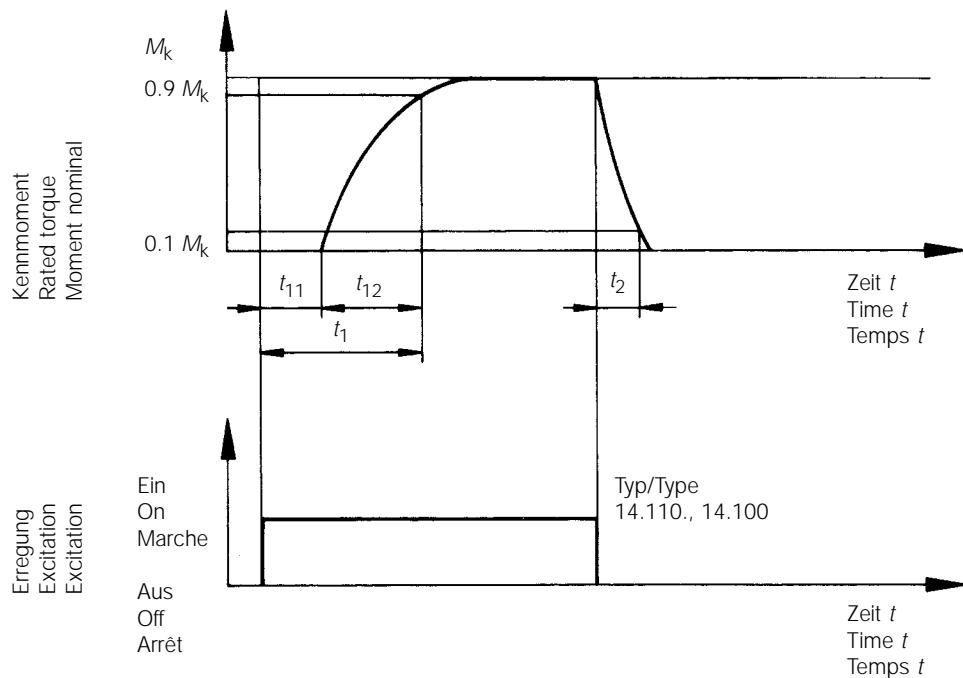
$t_{11}$  = Ansprechsverzug beim Verknüpfen  
 $t_{12}$  = Anstiegszeit  
 $t_1$  = Verknüpfezeit  
 $t_2$  = Trennzeit

**Description of times when engaging and disengaging**

$t_{11}$  = Delay time when engaging  
 $t_{12}$  = Torque rise time  
 $t_1$  = Engaging time  
 $t_2$  = Release time

**Termes reliés aux temps d'enclenchement et de déclenchement**

$t_{11}$  = Retard de réponse lors de l'enclenchement  
 $t_{12}$  = Temps de montée en couple  
 $t_1$  = Temps d'enclenchement  
 $t_2$  = Temps d'déclenchement



Auswahltafel flanschmontierte Kupplungen

Selection table for flange-mounted clutches

Tableau de sélection pour embrayages montés sur bride

Typ Type Type	$M_K^{(1)}$ [Nm]	$n_{max}$ [min <sup>-1</sup> ]	$P_{20^\circ C}$ [W]	Schaltzeiten <sup>(2)</sup> Operating times <sup>(2)</sup> Temps de manœuvre <sup>(2)</sup> [ms]				$Q_E$ [J]	$S_{hü}$ [h <sup>-1</sup> ]	J [10 <sup>-5</sup> kgm <sup>2</sup> ]		
				$t_{11}$	$t_{12}$	$t_1$	$t_2$			Rotor	Ankerteil	
										Rotor	Armature	
14.100.02.11□	0.6	10000	6	5	15	20	6	600	58	0.335	0.176	0.140
14.100.03.11□	0.9	10000	6	7	18	25	7	800	66	0.562	0.277	0.213
14.100.04.11□	1.8	10000	8	8	22	30	9	1250	74	1.582	0.883	0.666
14.100.05.11□	3.6	10000	10	12	28	40	10	2200	85	4.546	2.218	1.657

Auswahltafel wellenmontierte Kupplungen

Selection table for shaft-mounted clutches

Tableau de sélection pour embrayages montés sur arbre

Typ Type Type	$M_K^{(1)}$ [Nm]	$n_{max}$ [min <sup>-1</sup> ]	$P_{20^\circ C}$ [W]	Schaltzeiten <sup>(2)</sup> Operating times <sup>(2)</sup> Temps de manœuvre <sup>(2)</sup> [ms]				$Q_E$ [J]	$S_{hü}$ [h <sup>-1</sup> ]	J [10 <sup>-5</sup> kgm <sup>2</sup> ]		
				$t_{11}$	$t_{12}$	$t_1$	$t_2$			Rotor	Ankerteil	
										Rotor	Armature	
14.100.01.30□	0.3	1500	4	3	15	18	5	400	44	0.105	–	0.050
14.100.02.30□	0.6	1500	6	5	15	20	6	600	58	0.359	0.176	0.140
14.100.03.30□	0.9	1500	6	7	18	25	7	800	66	0.595	0.277	0.213
14.100.04.30□	1.8	1500	8	8	22	30	9	1250	74	1.770	0.883	0.666
14.100.05.30□	3.6	1500	10	12	28	40	10	2200	85	5.145	2.218	1.657

Auswahltafel Bremsen

Selection table for brakes

Tableau de sélection pour freins

Typ Type Type	$M_K^{(1)}$ [Nm]	$n_{max}$ [min <sup>-1</sup> ]	$P_{20^\circ C}$ [W]	Schaltzeiten <sup>(2)</sup> Operating times <sup>(2)</sup> Temps de manœuvre <sup>(2)</sup> [ms]				$Q_E$ [J]	$S_{hü}$ [h <sup>-1</sup> ]	J [10 <sup>-5</sup> kgm <sup>2</sup> ]	
				$t_{11}$	$t_{12}$	$t_1$	$t_2$			Ankerteil	Armature
										Armature	Armature
14.110.02.10□	0.6	10000	6	5	10	15	3	600	58	0.176	0.140
14.110.03.10□	0.9	10000	6	7	13	20	4	800	66	0.277	0.213
14.110.04.10□	1.8	10000	8	8	17	25	5	1250	74	0.883	0.666
14.110.05.10□	3.6	10000	10	12	23	35	6	2200	85	2.218	1.657

1) bezogen auf Relativdrehzahl  $n = 100 \text{ min}^{-1}$ 

2) Mittelwerte für gleichstromseitiges Schalten bei Nennluftspalt und warmer Spule.

Standardspannung 24 V +5%/-10% nach VDE 0580 Wärmeklasse B (130°C)

1) ref to relative speed  $n = 100 \text{ min}^{-1}$ 

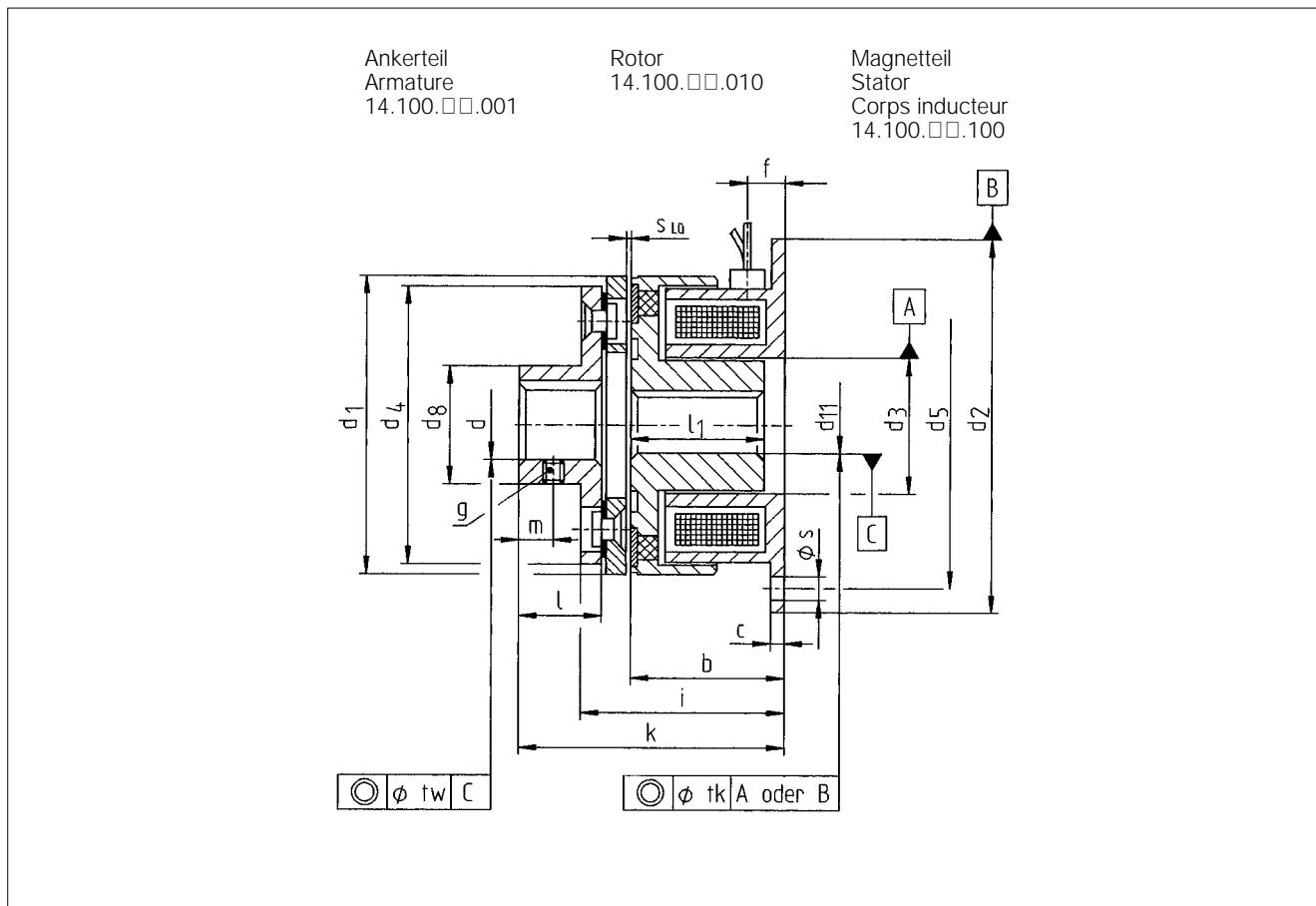
2) Average values for DC switching with rated air gap and warm coil.

Standard voltage 24 V +5%/-10% according to VDE 0580 Temperature class B (130°C)

1) S'entend pour vitesse relative  $n = 100 \text{ min}^{-1}$ 

2) Valeurs moyennes pour commutation côté courant continu avec entrefer nominal et bobine chaude.

Tension standard 24 V +5%/-10% % selon VDE 0580 Classe de chaleur B (130 °C)

Elektromagnet-Kupplungen  
0.6 – 3.6 NmElectromagnetic clutches  
0.6 – 3.6 NmEmbrayages électromagnétiques  
0.6 – 3.6 NmAbmessungen flanschmontierte  
KupplungenDimensions of flange-mounted  
clutchesDimensions des embrayages  
montés sur bride

Größe Size Taille	M [Nm]	b	c	d H7		d <sub>1</sub> H9	d <sub>2</sub> H9	d <sub>3</sub> H9	d <sub>4</sub>	d <sub>5</sub>	d <sub>6</sub>	d <sub>7</sub>	d <sub>8</sub>	d <sub>11</sub> H9		f	i	k		
				Standard										Standard						
02	0.6	16	1.5	5	6	8	31	39	11	28	33.5	19.5	12.5	13	5	6	4	20.35	26.35	
03	0.9	19	2	5	6	8	34	45	13	32	38	23	15	15	5	6	4.5	23.55	31.55	
04	1.8	22.3	2	6	8	10	43	54	19	40	47	30	21	17	6	8	10	5.5	28.4	37.4
05	3.6	23.5	2	10	12	15	54	65	26	50	58	38	29	24	10	12	15	5.5	29.7	38.7

Maße in mm  
Paßfedernut nach DIN 6885/1-P9  
Empfohlene ISO-Passung für Wellen: k<sub>6</sub>

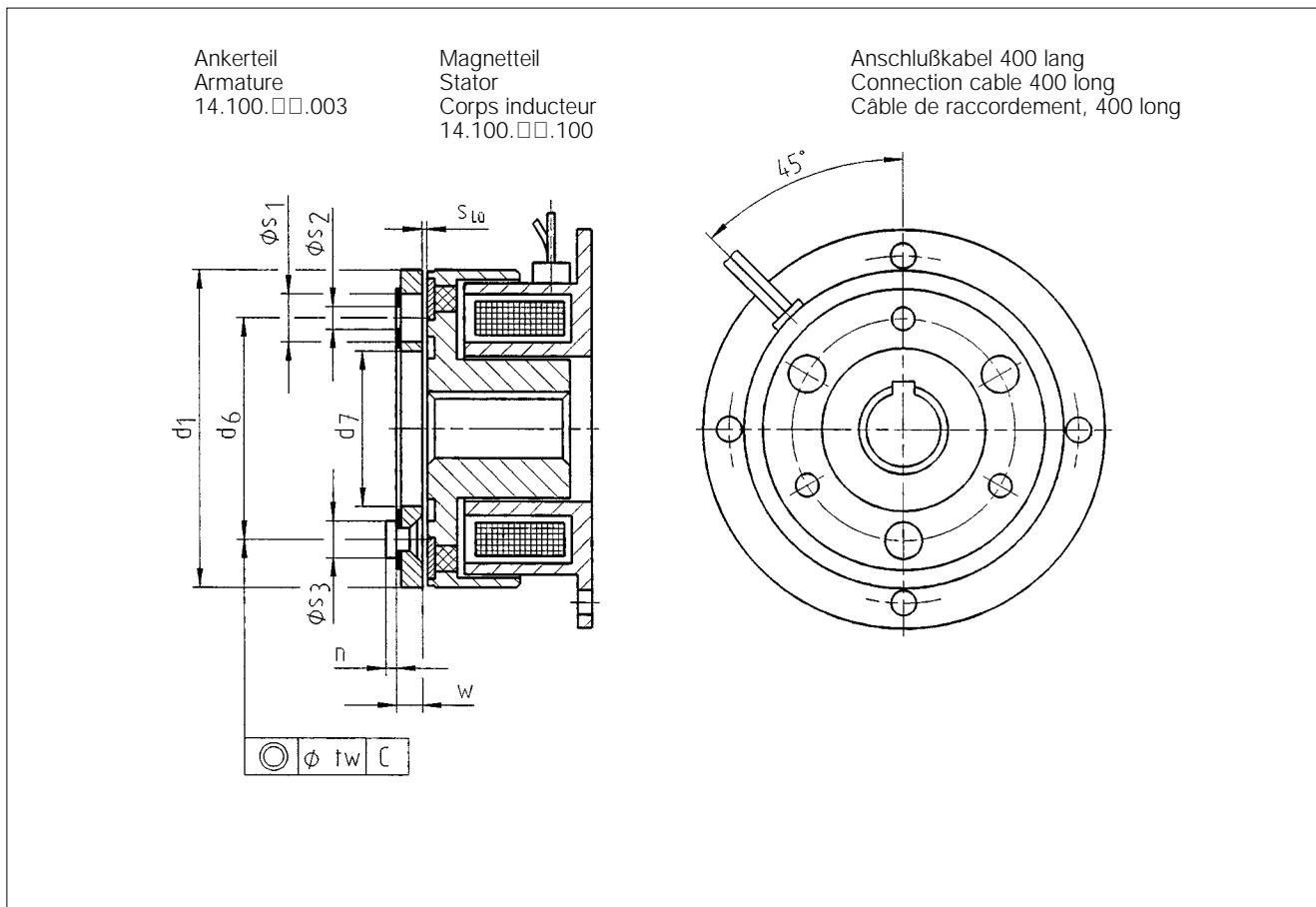
Dimensions in mm  
Keyway to DIN 6885/1-P9  
Recommended ISO shaft tolerance: k<sub>6</sub>

Cotes en mm  
Rainure de clavette selon DIN 6885/1-P9  
Tolérance ISO recommandée pour arbres : k<sub>6</sub>

Fehlende Maße siehe Seite 15

Missing dimensions see page 15

cf. p. 15 pour les cotes manquantes

**Elektromagnet-Kupplungen**  
**0.6 – 3.6 Nm**
**Abmessungen flanschmontierte  
Kupplungen**
**Electromagnetic clutches**  
**0.6 – 3.6 Nm**
**Dimensions of flange-mounted  
clutches**
**Embrayages électromagnétiques**  
**0.6 – 3.6 Nm**
**Dimensions des embrayages  
montés sur bride**


Größe Size Taille	l	l <sub>1</sub>	m	n	s	s <sub>1</sub>	s <sub>2</sub>	s <sub>3</sub>	S <sub>Lü</sub>	t <sub>k</sub>	t <sub>w</sub>	w	g	Magneteil Stator Corps induct.	Ankerteil Armature Armature m [kg]		
															DIN 916	m [kg]	1
02	8	14	3.5	0.8	3.4	2x5	2x2.1	2x3.7	0.1	0.06	0.03	2.25	M3	0.036	0.021	0.015	0.009
03	10	17	4	1.2	3.4	3x6	3x2.6	3x4.5	0.15	0.06	0.03	2.4	M3	0.034	0.034	0.026	0.011
04	12	19.3	5	1.6	3.4	3x6.5	3x3.1	3x5	0.15	0.06	0.03	2.95	M3	0.100	0.070	0.037	0.023
05	12	20.5	5	1.6	3.4	3x6.5	3x3.1	3x5	0.2	0.06	0.03	3.0	M3	0.150	0.110	0.056	0.033

Maße in mm  
Paßfedernd nach DIN 6885/1-P9  
Empfohlene ISO-Passung für Wellen: k<sub>6</sub>

Fehlende Maße siehe Seite 14

Dimensions in mm  
Keyway to DIN 6885/1-P9  
Recommended ISO shaft tolerance: k<sub>6</sub>

Missing dimensions see page 14

Cotes en mm  
Rainure de clavette selon DIN 6885/1-P9  
Tolérance ISO recommandée pour arbres : k<sub>6</sub>

cf. p. 14 pour les cotes manquantes

**Elektromagnet-Kupplungen**  
0.3 – 3.6 Nm

**Abmessungen wellenmontierte Kupplungen**

**Electromagnetic clutches**  
0.3 – 3.6 Nm

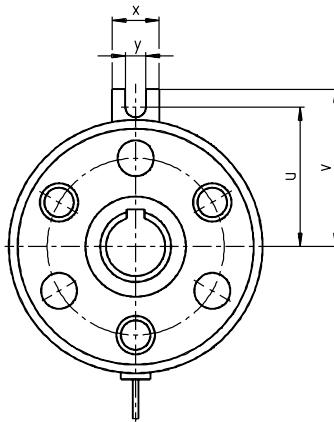
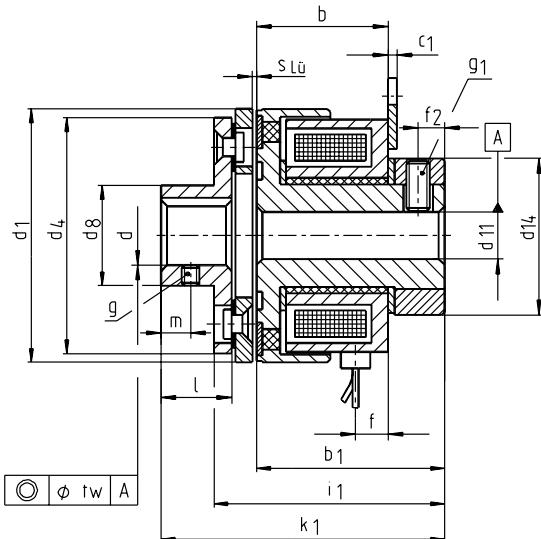
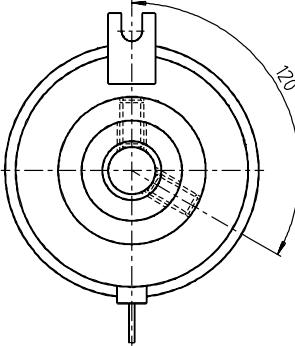
**Dimensions of shaft-mounted clutches**

**Embrayages électromagnétiques**  
0.3 – 3.6 Nm

**Dimesions des embrayages montés sur arbre**

Ankerteil  
Armature  
14.100.□□.001

Magneteil mit Rotor komplett  
Stator with rotor complete  
Corps inducteur avec rotor, complet  
14.100.□□.300



(Ø) φ tw A

Größe Size Taille	M [Nm]	b	b <sub>1</sub>	c	d H7			d <sub>1</sub>	d <sub>4</sub>	d <sub>6</sub>	d <sub>7</sub>	d <sub>8</sub>	d <sub>11</sub> H9			d <sub>12</sub>	d <sub>14</sub>	e	f	f <sub>2</sub>	f <sub>3</sub>	g	g <sub>1</sub>
					Standard								Standard										
01	0.3	15.7	22	1				24.5		17.5	10		5	6		7.9	14			2.7			M3
02	0.6	15.7	22.5	1.5	5	6	8	31	28	19.5	12.5	13	5	6		8.9	16	2.3	4	2.5	3	M3	M3
03	0.9	18.7	26	1.5	5	6	8	34	32	23	15	15	5	6		10.9	18	3.3	4.5	2.5	4	M3	M3
04	1.8	22	31	1.5	6	8	10	43	40	30	21	17	6	8	10	16.9	25	4.3	5.5	3	5	M3	M4
05	3.6	23.2	34	1.5	10	12	15	54	50	38	29	24	10	12	15	22.9	32	5.3	5.5	4.5	6	M4	M5

Maße in mm  
Paßfedernd nach DIN 6885/1 – P9  
Empfohlene ISO-Passung für Wellen: k<sub>6</sub>

Dimensions in mm  
Keyway to DIN 6885/1-P9  
Recommended ISO shaft tolerance: k<sub>6</sub>

Cotes en mm  
Rainure de clavette selon DIN 6885/1-P9  
Tolérance ISO recommandée pour arbres : k<sub>6</sub>

Fehlende Maße siehe Seite 17

Missing dimensions see page 17

cf. p. 17 pour les cotes manquantes

**Elektromagnet-Kupplungen**  
0.3 – 3.6 Nm

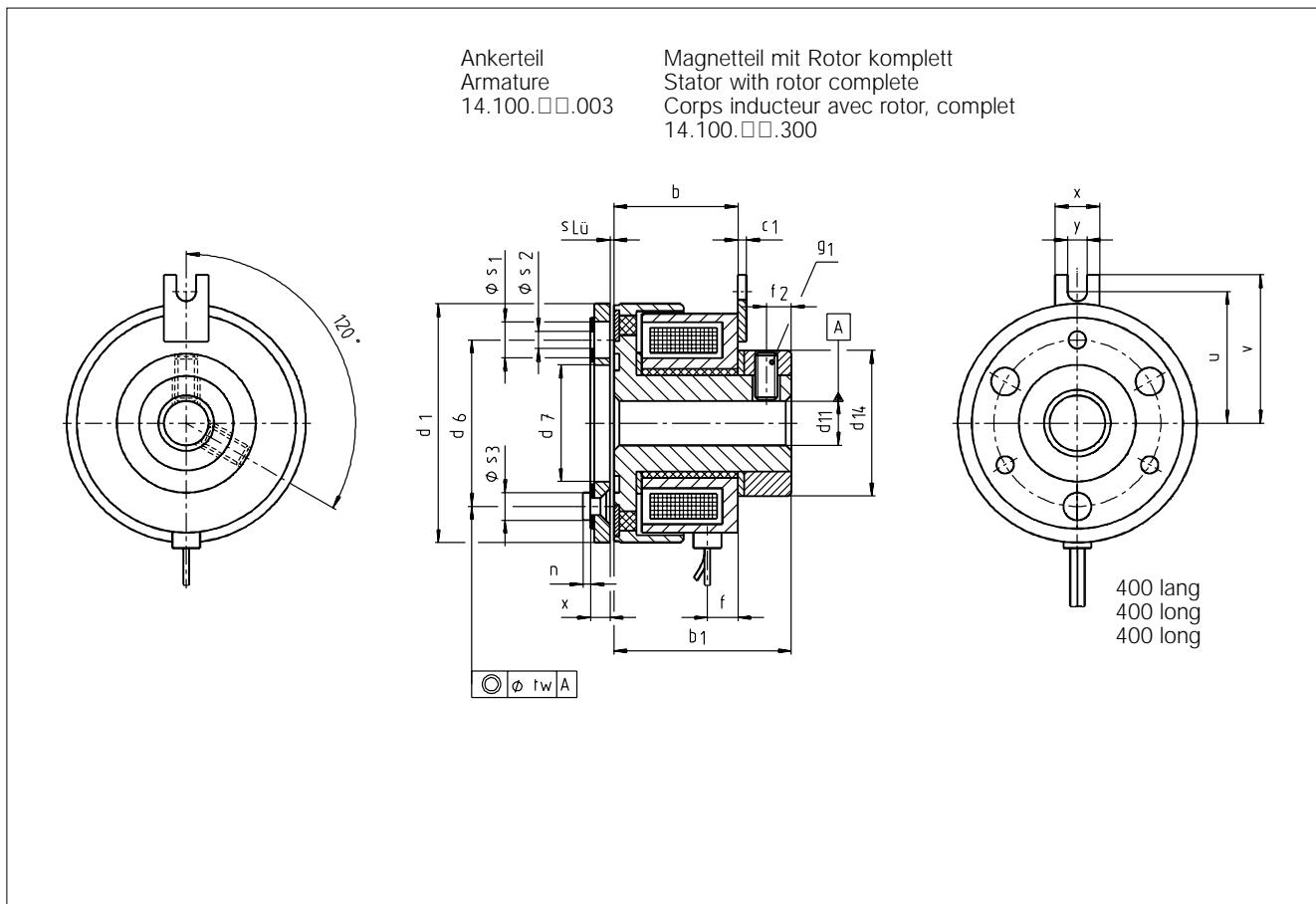
**Abmessungen wellenmontierte Kupplungen**

**Electromagnetic clutches**  
0.3 – 3.6 Nm

**Dimensions of shaft-mounted clutches**

**Embrayages électromagnétiques**  
0.3 – 3.6 Nm

**Dimesions des embrayages montés sur arbre**



Größe Size Taille	i <sub>1</sub>	k <sub>1</sub>	l	m	n	s <sub>1</sub>	s <sub>2</sub>	s <sub>3</sub>	S <sub>Lü</sub>	u	v	w	x	y	t <sub>w</sub>	Magnetteil Stator Corps inducteur m [kg]		Ankerteil Armature Armature m [kg]	
																300	400	1	3
01					0.8	2x4.5	2x2.1	2x3.7	0.1	13.8	14.5	2.1	8	3.5	0.03	0.040	0.036		0.005
02	26.85	32.85	8	3.5	0.8	2x5	2x2.1	2x3.7	0.1	18	21	2.25	8	3.5	0.03	0.064	0.057	0.015	0.009
03	30.55	38.55	10	4	1.2	3x6	3x2.6	3x4.5	0.15	20	23	2.4	8	3.5	0.03	0.094	0.087	0.026	0.011
04	37.1	46.1	12	5	1.6	3x6.5	3x3.1	3x5	0.15	23	26	2.95	8	3.5	0.03	0.180	0.165	0.037	0.023
05	40.2	49.2	12	5	1.6	3x6.5	3x3.1	3x5	0.2	28	31	3	8	3.5	0.03	0.267	0.260	0.056	0.033

Maße in mm  
Paßfederhut nach DIN 6885/1 – P9  
Empfohlene ISO-Passung für Wellen: k<sub>6</sub>

Fehlende Maße siehe Seite 16

Dimensions in mm  
Keyway to DIN 6885/1-P9  
Recommended ISO shaft tolerance: k<sub>6</sub>

Missing dimensions see page 16

Cotes en mm  
Rainure de clavette selon DIN 6885/1-P9  
Tolérance ISO recommandée pour arbres : k<sub>6</sub>

cf. p. 16 pour les cotes manquantes

**Elektromagnet-Bremsen**  
0.6 – 3.6 Nm

Abmessungen Bremsen

**Electromagnetic brakes**  
0.6 – 3.6 Nm

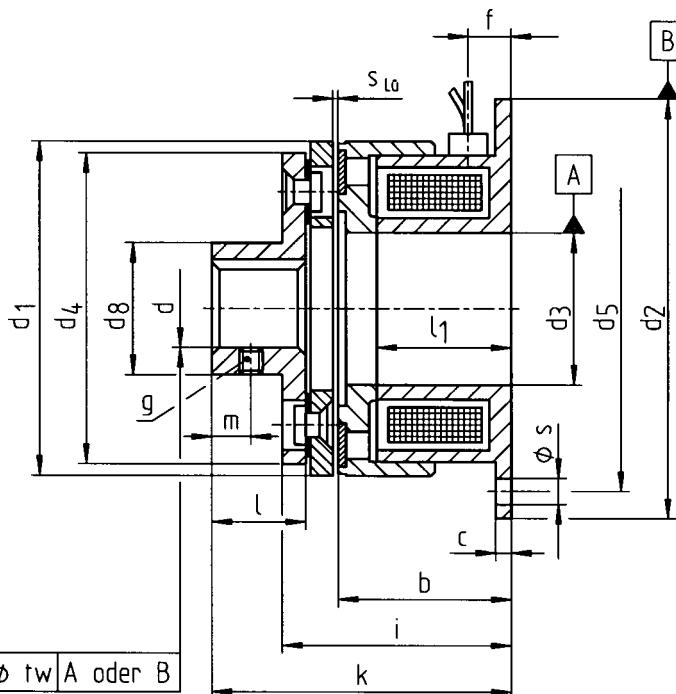
Brake dimensions

**Freins électromagnétique**  
0.6 – 3.6 Nm

Dimensions freins

Ankerteil  
Armature  
14.100.□□.001

Magneteil / Stator / Corps inducteur  
14.110.□□.100



Größe Size Taille	M [Nm]	b	c	d H7			d <sub>1</sub> h9	d <sub>2</sub> H9	d <sub>3</sub> H9	d <sub>4</sub>	d <sub>5</sub>	d <sub>6</sub>	d <sub>7</sub>	d <sub>8</sub>	f	i	k	l <sub>1</sub>
				Standard														
02	0.6	16	1.5	5	6	8	31	39	11	28	33.5	19.5	12.5	13	4	20.35	26.35	12
03	0.9	19	2	5	6	8	34	45	13	32	38	23	15	15	4.5	23.55	31.55	14
04	1.8	22.3	2	6	8	10	43	54	19	40	47	30	21	17	5.5	28.4	37.4	17.3
05	3.6	23.5	2	10	12	15	54	65	26	50	58	38	29	24	5.5	29.7	38.7	18

Maße in mm  
Paßfedernut nach DIN 6885/1 – P9  
Empfohlene ISO-Passung für Wellen: k<sub>6</sub>

Dimensions in mm  
Keyway to DIN 6885/1-P9  
Recommended ISO shaft tolerance: k<sub>6</sub>

Cotes en mm  
Rainure de clavette selon DIN 6885/1-P9  
Tolérance ISO recommandée pour arbres : k<sub>6</sub>

Fehlende Maße siehe Seite 19

Missing dimensions see page 19

cf. p. 19 pour les cotes manquantes

**Elektromagnet-Bremsen**  
0.6 – 3.6 Nm

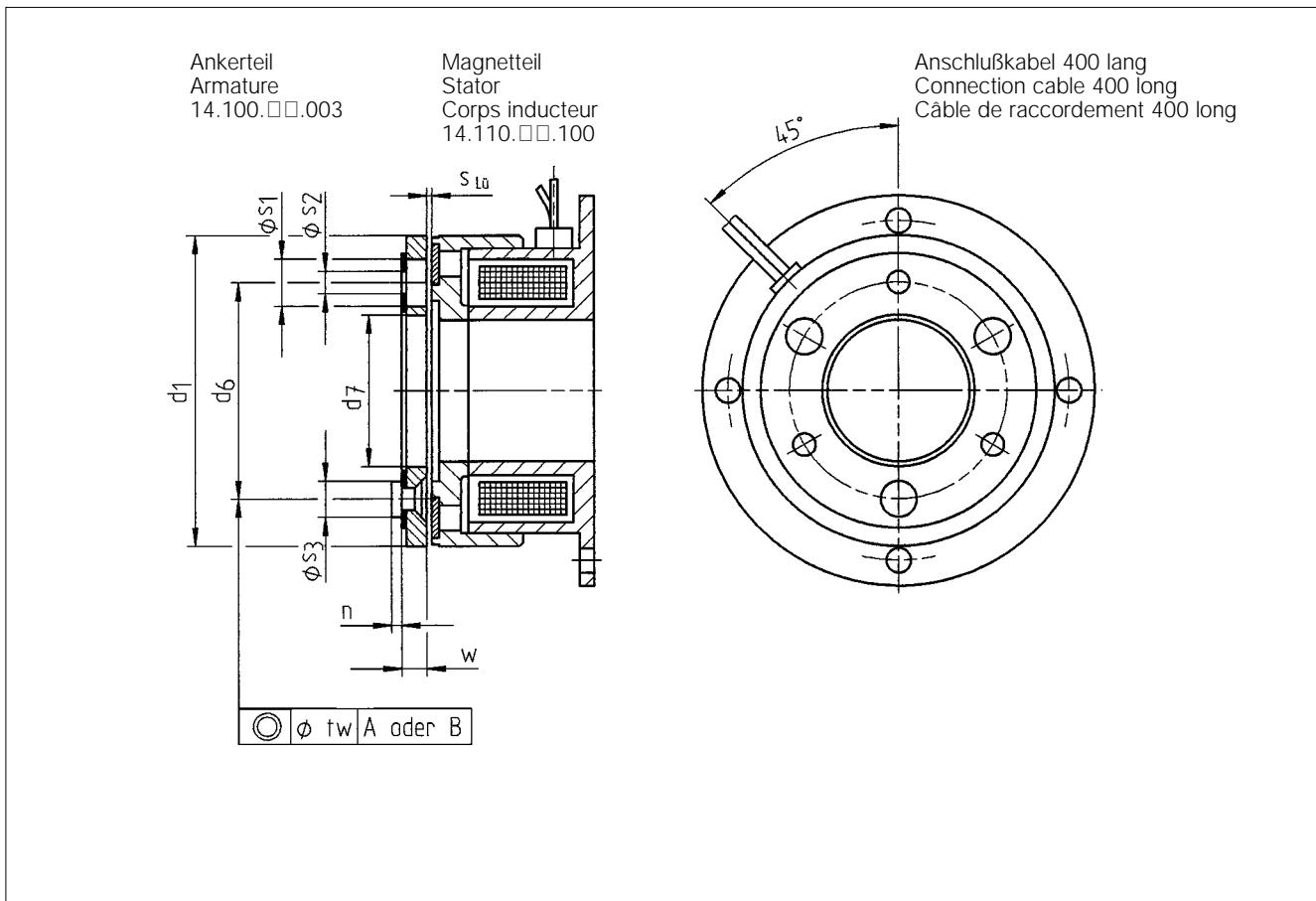
**Abmessungen Bremsen**

**Electromagnetic brakes**  
0.6 – 3.6 Nm

**Brake dimensions**

**Freins électromagnétiques**  
0.6 – 3.6 Nm

**Dimensions freins**



Größe Size Taille	l	m	n	s	s <sub>1</sub>	s <sub>2</sub>	s <sub>3</sub>	S <sub>Lü</sub>	t <sub>w</sub>	w	g	Magnetteil Stator Corps inducteur m [kg]	Ankerteil Armature Armature m [kg]	
													1	3
02	8	3.5	0.8	3.4	2x5	2x2.1	2x3.7	0.1	0.03	2.25	M3	0.054	0.015	0.009
03	10	4	1.2	3.4	3x6	3x2.6	3x4.5	0.15	0.03	2.4	M3	0.083	0.026	0.011
04	12	5	1.6	3.4	3x6.5	3x3.1	3x5	0.15	0.03	2.95	M3	0.140	0.037	0.023
05	12	5	1.6	3.4	3x6.5	3x3.1	3x5	0.2	0.03	3.0	M3	0.220	0.056	0.033

Maße in mm

Dimensions in mm

Cotes en mm

Fehlende Maße siehe Seite 18

Missing dimensions see page 18

cf. p. 18 pour les cotes manquantes

**Allgemeine Montagehinweise**

- Montage- und Wartungsarbeiten dürfen nur von entsprechend geschultem Fachpersonal durchgeführt werden und nur gemäß der magneta-Betriebsanleitung.
- Fett oder Öl an den Reibflächen verursacht Drehmoment- bzw. Bremsmomentabfall. Deshalb müssen die Reibflächen fett- und ölfrei sein (Fingerabdrücke sind zu vermeiden).
- Die Vorschriften laut Maschinenschutzgesetz für rotierende Antriebselemente sind zu beachten.
- Der Luftspalt  $S_{LÜ}$  muß in regelmäßigen Zeitabständen kontrolliert werden. Spätestens bei  $2.5 \times S_{LÜ}$  muß nachgestellt werden ( $S_{LÜ}$  siehe Techn. Daten).

**Specific assembly notes**

- Assembly and maintenance work has to be done by skilled persons in accordance with magneta operating instructions.
- Grease and oil on the friction surfaces cause torque loss. For that reason keep friction surfaces free from oil and grease (fingerprints have to be avoided).
- The rules and regulations for accident prevention on rotating machine components must be observed.
- The air gap  $S_{LÜ}$  must be checked in regular intervals. If it exceeds 2.5 times the  $S_{LÜ}$  value, the air gap must be readjusted (see technical data).

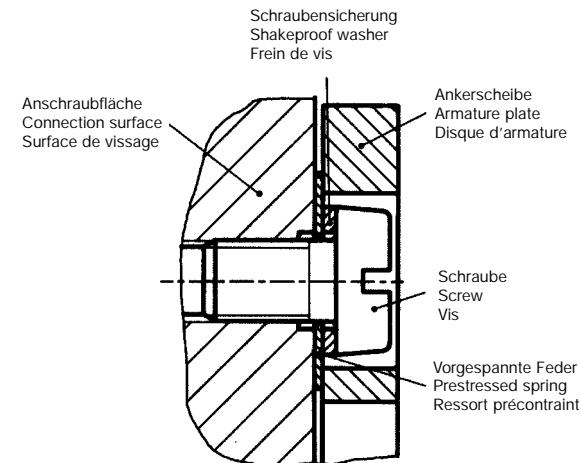
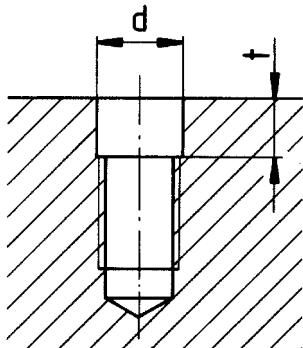
**Instructions de montage générales**

- Les travaux de montage et d'entretien doivent être exécutés uniquement par le personnel qualifié et conformément aux prescriptions d'utilisation de magneta.
- La présence de graisse ou d'huile sur les surfaces de friction provoque des baisses de couple de rotation ou de freinage. C'est pour cela que ces surfaces doivent être exemptes de toute trace de graisse ou d'huile (éviter les empreintes de doigts).
- Respecter les prescriptions de la législation sur la sécurité du travail sur machine pour tous les éléments d'entraînement tournants.
- Contrôler régulièrement l'entrefer  $S_{LÜ}$ . Rajuster l'entrefer au plus tard pour une valeur de  $2.5 \times S_{LÜ}$  ( $S_{LÜ}$ , cf. Caractéristiques techniques).

**Schrauben, Schraubensicherung und Einschraubgewindeausführung zur Befestigung der Ankerteile Bauform 3****Screws, shakeproof washers and screw thread design to fix armature design 3****Vis, frein de vis et version de filetage pour la fixation de l'armature de type 3.**

Größen Sizes Taille	Schrauben Screws Vis		Schnorr-Schraubensicherung* Schnorr shakeproof washers* Frein de vis Schnorr*	$\varnothing d$ [mm]	t [mm]
01	M 2 x 5	DIN 84	Schnorr-Sicherungsscheibe 2 Schnorr shakeproof washers 2 Rondelle d'arrêt Schnorr 2	2.1	0.5
02	M 2 x 5	DIN 84	Schnorr-Sicherungsscheibe 2 Schnorr shakeproof washers 2 Rondelle d'arrêt Schnorr 2	2.1	0.5
03	M 2.5 x 6	DIN 84	Schnorr-Sicherungsscheibe 2.6 Schnorr shakeproof washers 2.6 Rondelle d'arrêt Schnorr 2.6	2.6	0.5
04	M 3 x 8	DIN 84	Schnorr-Sicherungsscheibe 3 Schnorr shakeproof washers 3 Rondelle d'arrêt Schnorr 3	3.1	0.8
05	M 3 x 8	DIN 84	Schnorr-Sicherungsscheibe 3 Schnorr shakeproof washers 3 Rondelle d'arrêt Schnorr 3	3.1	0.8

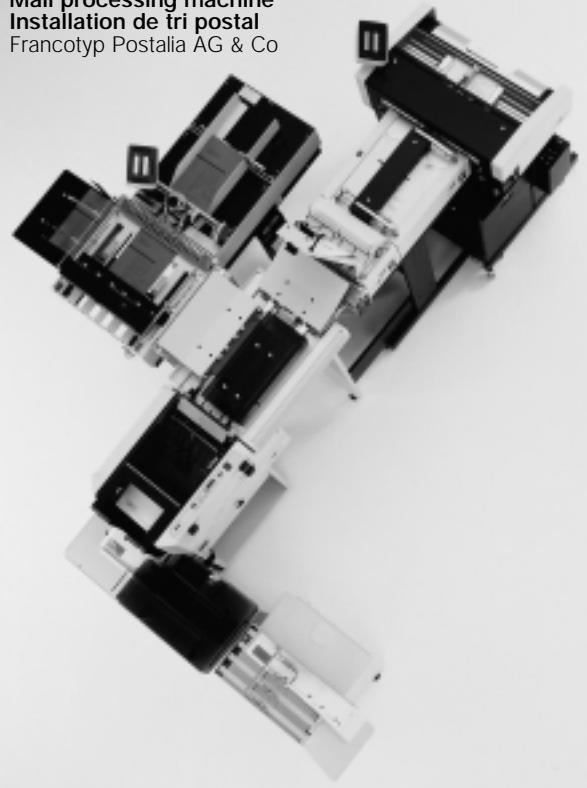
\*Bezugsquelle: / \*Supplier: / \*Source :  
Fa. Adolf Schnorr GmbH & Co. KG  
Postfach 60 01 62 · D-71050 Sindelfingen  
Phone ++49 (0) 7031 30 20 · Fax ++49 (0) 7031 38 26 00



Geldautomat  
Cash-machine (ATM)  
Distributeur automatique de billets  
Siemens Nixdorf  
Retail and Banking Systems GmbH



Postverarbeitungsanlage  
Mail processing machine  
Installation de tri postal  
Francotyp Postalia AG & Co



Falzmaschine  
Folding machine  
Pliuse  
Mathias Bäuerle GmbH



Weitere typische Einsatzfelder

- Fotokopiergeräte
- Textilmaschinen

Further typical examples are

- photocopying machines
- textile machines

Autres secteurs d'application :

- Photocopieurs
- Machines textiles



**CHILE**

Sargent S.A.  
Tecnica Thomas C. Sargent  
S.A.C.é.I., Casilla 166-D  
SANTIAGO DE CHILE  
Phone ++56 (0)2 / 69 91 52 5  
Telefax ++56 (0)2 / 69 83 98 9

Aupi Ltda.  
Automotion y Proceso Industrial  
Camino a Melipilla No. 262, Casilla 80  
SANTIAGO DE CHILE  
Phone ++56 (0)2 / 81 11 80 4  
Telefax ++56 (0)2 / 81 11 10 2

**CHINA**

Lenze GmbH & Co KG  
Beijing Representative Office  
Rm. 401, Huaxin Mansion  
No. 33, An Ding Road  
ChaoYang District  
BEIJING 100029  
Phone ++86-10-6441 1470  
Telefax ++86-10-6441 1467

**CROATIA**

Lenze Antriebstechnik GmbH  
Predstavništvo Zagreb  
Ulica Grada Gospicja 3  
HR-10000 ZAGREB  
Phone ++385-1-249 80 56  
Telefax ++385-1-249 80 57

**CZECH REPUBLIC**

Lenze, s.r.o.  
Central Trade Park D1  
396 01 HUMPOLEC  
Phone ++420 (0)367 / 507-111  
Telefax ++420 (0)367 / 507-399  
Buro Červený Kostelec:  
17, Istopadu 510  
549 41 ČERVENÝ KOSTELEC  
Phone ++420 (0)441 / 467-111  
Telefax ++420 (0)441 / 467-166

**DENMARK**

Lenze A/S  
Vallensbækvej 18A, 2605 BRØNDBY  
Phone ++45 / 46 96 66 66  
Telefax ++45 / 46 96 66 60  
Buro Jylland:  
Lenze A/S  
Enebaer vej 11, 8653 THEM  
Phone ++45 / 46 96 66 66  
Telefax ++45 / 46 96 66 80

**EGYPT**

AL-FARID  
Mohamed Farid Hassanen & Co  
1349 Kornish El Nile  
CAIRO - EL SAHEL  
Phone ++20 (0)2 / 20 56 26-7/8/9/0  
Telefax ++20 (0)2 / 20 56 271

**ESTLAND**

see FINLAND

**FINLAND**

Kontram Oy  
Box 88  
02201 ESPOO  
Phone ++358 (0)9 / 88 66 45 00  
Telefax ++358 (0)9 / 88 66 47 99

**FRANCE**

Lenze S.A.  
Z.A. de Chanteloup  
Rue Albert Einstein  
93603 AULNAY-SOUIS-BOIS  
E-mail : [Helpline@lenze.fr](mailto:Helpline@lenze.fr)  
Siege :  
Phone ++33 (0)1 48 79 62 00  
Support Technique  
Helpline 0825 086 036

**Région France Nord**

Z.A. de Chanteloup  
Rue Albert Einstein  
93603 AULNAY-SOUIS-BOIS  
Phone ++33 (0)1 48 79 62 22  
Telefax ++33 (0)1 48 66 25 49

**Agence Est**

Aéroport International  
Strasbourg Entzheim  
Bâtiment Louis Blériot  
67960 ENTZHEIM  
Phone ++33 (0)3 88 68 95 30/31  
Telefax ++33 (0)3 88 68 81 15

**Région France Sud**

Rond point du Sans Souci, BP 42  
69572 LIMONEST Cedex, Lyon  
Phone ++33 (0)4 37 49 19 19  
Telefax ++33 (0)4 37 49 00 01

**Agence Sud-Ouest**

14, rue Capus  
31400 TOULOUSE  
Phone ++33 (0)5 61 14 85 37  
Telefax ++33 (0)5 61 14 85 38

**GREECE**

George P. Alexandris S.A.  
12K. Mavromichali Str.  
185 45 PIRAEUS  
Phone ++30 (0)1 / 41 11 84 15  
Telefax ++30 (0)1 / 41 11 81 71  
412 70 58

183 Monastiriou Str.  
546 27 THESSALONIKI  
Phone ++30 (0)31 / 55 65 04  
Telefax ++30 (0)31 / 51 18 15

**HUNGARY**

Lenze Antriebstechnik  
Handelsgesellschaft mbH  
2040 BUDAÖRS  
Gyár utca 2,  
Postfach 322  
Phone ++36 (0)23 / 501-320  
Telefax ++36 (0)23 / 501-339

**ICELAND**

see DENMARK

**INDIA**

Electronic Service:  
National Power Systems,  
10, Saibaba Shopping Centre  
Keshav Rao Kadam Marg,  
Off Lamington Rd,  
MUMBAI 400 008

Phone ++91 (0)22 / 300 56 67  
301 37 12  
Telefax ++91 (0)22 / 300 56 68

Mechanical Service:  
Emco Lenze Pvt. Ltd.  
106 Sion Kolwadi Road, Sion (East)  
MUMBAI 400 022

Phone ++91 (0)22 / 40 71 81 6  
40 76 37 1  
40 76 43 2  
40 77 45 3  
Telefax ++91 (0)22 / 40 90 42 3

**INDONESIA**

P.T. Futurindo Globalsatya  
Jl.: Prof. Dr. Latumentan No. 18  
Kompleks Perkantoran  
Kota Grogol Permai Blok A 35  
JAKARTA 11460

Buro 1:  
Phone ++62 (0)21 / 766 42 34  
765 86 23  
Telefax ++62 (0)21 / 766 44 20

Buro 2:  
Phone ++62 (0)21 / 567 96 31  
567 96 32  
Telefax ++62 (0)21 / 566 87 50

**IRAN**

Tavan Ressan Co.,  
P.O. Box 19395-5177  
Ayatollah-Sadr Exp Way,  
South Dastour Ave., Habibi Str. No. 44  
TEHRAN 19396  
Phone ++98 (0)21 / 26 67 66  
26 26 55  
26 92 99  
Telefax ++98 (0)21 / 20 02 88 3

**ISRAEL**

Greensphon Engineering Works LTD  
P.O. Box 10 108  
HAIFA-BAY 26110  
Phone ++972 (0)4 / 87 21 18 7  
Telefax ++972 (0)4 / 87 26 23 1

**ITALY**

Genit Trasmissioni S.p.A.  
Viale Monza 338  
20128 MILANO  
Phone ++39 (0)02 / 27 09 81  
Telefax ++39 (0)02 / 27 09 82 92

**JAPAN**

Miki Pulley Co., Ltd.  
1-39-7 Komatsubara  
Zama City  
KANAGAWA 228-8577  
Phone ++81 (0)462 / 58 16 61  
Telefax ++81 (0)462 / 58 17 04

**LATVIA**

see POLAND

**LITHUANIA**

see POLAND

**LUXEMBOURG**

see BELGIUM

**MACEDONIA**

Lenze Antriebstechnik GmbH  
Preštavništvo Skopje  
ul. Nikola Rusinski 3/A/2  
1000 SKOPJE  
Phone ++389 (0)2 / 390 090  
Telefax ++389 (0)2 / 390 091

**MALAYSIA**

D.S.C. ENGINEERING SDN BHD  
3A & 3B, Jalan SS21/56B  
Damansara Utama  
47400, PETALING JAYA  
SELANGOR  
Phone ++60 (0)3 / 77 25 62 43  
77 25 62 46  
77 28 65 30  
Telefax ++60 (0)3 / 77 29 50 31

**MAROCCO**

GUORFET G.T.D.R  
Automatisation Industrielle  
Bd Chechaouen Route 110 km, 11.500  
No. 353-Aïn-Sabâa  
CASABLANCA  
Phone ++212-22-35 70 78  
Telefax ++212-22-35 71 04

**MEXICO**

see USA

**NETHERLANDS**

Lenze B.V., Postbus 31 01  
5203 DC 'S-HERTOGENBOSCH  
Ploegweg 15  
5232 BR'S-HERTOGENBOSCH  
Phone ++31 (0)73 / 64 56 50 0  
Telefax ++31 (0)73 / 64 56 51 0

**NEW ZEALAND**

Tranz Corporation  
343 Church Street,  
PO. Box 12-320, Penrose  
AUCKLAND  
Phone ++64 (0)9 / 63 45 51 1  
Telefax ++64 (0)9 / 63 45 51 8

**NORWAY**

Dtc- Lenze as  
Stallbakken 5  
2005 RÆL��EN  
Phone ++47 / 64 80 25 10  
Telefax ++47 / 64 80 25 11

**PHILIPPINES**

Jupp & Company Inc.  
Unit 2111, Cityland 10, Tower II  
6817 Ayala Ave. Cor. H. V.  
De La Costa St.  
MAKATI, METRO MANILA  
Phone ++63 (0)2 / 89 43 89 8  
89 21 50 6  
Telefax ++63 (0)2 / 89 32 07 4

**POLAND**

Lenze-Rotiw Sp. z o.o.  
ul. Różdzieńskiego 188b  
40-203 KATOWICE  
Phone ++48 (0)32 / 203 97 73  
Telefax ++48 (0)32 / 78 01 80

Lenze Systemy Automatyki Sp. z o.o.  
Ul. Kociewska 30 A  
87-100 TORUN  
Phone ++48 (0)56 / 6 55 94 93  
6 55 94 94  
6 55 94 95  
6 58 40 00  
6 58 40 10  
Telefax ++48 (0)56 / 6 55 94 96

**PORTUGAL**

Costa Leal e Victor  
Electronica-Pneumatica, Lda.  
Rua Prof. Augusto Lessa, 269,  
Apart. 52053, 4202-801 PORTO  
Phone ++351-22 / 55 80 20  
Telefax ++351-22 / 50 02 40 05

**ROMANIA**

see AUSTRIA

**RUSSIA**

Inteldrive  
1 Buhvostova Street 12/11  
Korpus 18  
Office 322  
MOSCOW 107258  
Phone ++7 (0)95 / 963 96 86  
Telefax ++7 (0)95 / 962 67 94

**SINGAPORE**

see MALAYSIA

**SLOVAC REPUBLIC**

ECS Služby spol. s.r.o.  
Staromlynská 29  
82106 BRATISLAVA  
Phone ++421 (0)7 / 45 25 96 06  
Telefax ++421 (0)7 / 45 25 96 06

**SLOVENIA**

Lenze pogonska tehnika GmbH  
Podružnica Ljubljana  
C.A. Bitenca 68  
1000 LJUBLJANA  
Phone ++386 61 151 026 15  
Telefax ++386 61 151 026 10

**SOUTH AFRICA**

S.A. Power Services (Pty) Ltd.  
P.O. Box 11 37  
RANDBURG 2125  
Phone ++27 (0)11 / 78 71 80 1  
Telefax ++27 (0)11 / 78 75 04 0

**SOUTH KOREA**

see CHINA

**SPAIN**

Lenze Transmisiones, S.A.  
Mila i Fontanals, 135-139  
08205 SABAELL (Barcelona)  
Phone ++34 93 / 72 07 68 0  
Telefax ++34 93 / 71 22 54 1

**SWEDEN**

Lenze Transmission AB  
Box 10 74  
58110 LINKOPING  
Phone ++46 (0)13 / 35 58 00  
Telefax ++46 (0)13 / 10 36 23

**SWITZERLAND**

Lenze Bachofen AG  
Ackermannstrasse 42  
Postfach  
8610 USTER-ZÜRICH  
Phone ++41 (0)1 / 94 41 21 2  
Telefax ++41 (0)1 / 94 41 23 3  
Vente Suisse Romande:  
Route de Prilly 25  
1023 CRISSIER  
Phone ++41 (0)21 / 63 72 19 0  
Telefax ++41 (0)21 / 63 72 19 9

**TAIWAN**

ACE Pillar Trading Co. Ltd.  
No.12  
Lane 61, Sec. 1  
Kuanfu Road  
San-Chung City  
TAIPEI HSIEH  
Phone ++886 (0)2 / 299 58 40 0  
Telefax ++886 (0)2 / 299 53 46 6

**THAILAND**

Weinmann & Schneider Co., Ltd.  
429 Moo 7  
Theparat Road  
Tambol Theparat  
Amphur Muang  
SAMUTPRAKARN 10270  
Phone ++66 (0)2 / 38 35 13 4  
38 35 63 36  
38 36 60 68  
38 36 57 6  
Telefax ++66 (0)2 / 38 35 63 7

**TUNESIA**

see FRANCE

**TURKEY**

LSE Elektrik  
Elektronik Makina  
Otomasyon Müh.  
San. Ve Tic. Ltd. &t.i.  
Atatürk mah. Cumhuriyet cad.  
Yurt sok. No:7  
ÜMRANIYE / STANBUL  
Phone ++90 (0)216 / 316 5138  
Telefax ++90 (0)216 / 443 4277

**UNITED KINGDOM/EIRE**

Lenze Ltd.  
Caxton Road  
BEDFORD MK 41 OHT  
Phone ++44 (0)1234 / 32 13 21  
Telefax ++44 (0)1234 / 26 18 15

**USA**

Lenze Corp.  
175 Route 46 West  
FAIRFIELD NJ 07004  
Phone ++1 973 / 227-5311  
Telefax ++1 973 / 227-7423

Lenze Corp.  
1730 East Logan Avenue  
EMPORIA KS 66 801  
Phone ++1 316 / 34 38 40 1  
Telefax ++1 316 / 34 22 59 5

**YUGOSLAVIA**

see MACEDONIA

magneta GmbH & Co KG, Dibbetweg 31, D-31855 Aerzen (Ortsteil Groß Berkel),  
Telefon ++49 (0) 5154 95 3131, Telefax ++49 (0) 5154 95 3141  
e-mail: Info@magneta.de · <http://www.magneta.de>

Technische Änderungen vorbehalten · Technical alterations reserved · Sous réserve de modifications techniques · **Printed in Germany 06.00** by ME